

---

# Equations différentielles

## Corrigés d'exercices

---

Page 255 : N°26

Page 256 : N°37, 39

Page 258 : N°45, 47, 48, 49, 50

### N°26 page 255

- a) L'équation se récrit :  $y' = \frac{3}{2}y$ . Elle est de la forme  $y' = ay$  avec  $a = \frac{3}{2}$  et admet donc pour solutions les fonctions de la forme :

$$x \mapsto Ce^{\frac{3}{2}x} \text{ où } C \text{ est une constante réelle}$$

- b) Une fonction de la forme obtenue précédemment admet une courbe représentative dont l'équation est :  $y = Ce^{\frac{3}{2}x}$ . Pour  $x = 0$ , il vient alors  $y = C$ . En d'autres termes : une courbe donnée coupera l'axe des ordonnées en un point de coordonnées  $(0; C)$ .

On peut raisonnablement partir du principe que l'on peut lire graphiquement les ordonnées des points d'intersection des courbes avec l'axe des ordonnées.

- Pour  $\mathcal{C}_1$ , on obtient  $C_1 = \frac{5}{2}$  d'où l'équation :  $y = \frac{5}{2}e^{\frac{3}{2}x}$  ;
- Pour  $\mathcal{C}_2$ , on obtient  $C_2 = 1$  d'où l'équation :  $y = e^{\frac{3}{2}x}$  ;
- Pour  $\mathcal{C}_3$ , on obtient  $C_3 = -\frac{1}{2}$  d'où l'équation :  $y = -\frac{1}{2}e^{\frac{3}{2}x}$  ;
- Pour  $\mathcal{C}_4$ , on obtient  $C_4 = -2$  d'où l'équation :  $y = -2e^{\frac{3}{2}x}$ .

### N°37 page 256

- a) La fonction  $f$  est solution de l'équation différentielle  $3y' - 6y = 1$  et vérifie :  $f'(1) = 2$ .  
On a donc :  $3f'(1) - 6f(1) = 1$ , soit :  $3 \times 2 - 6f(1) = 1$ .

**Equations différentielles**  
Corrections d'exercices

---

Il vient alors :  $-6f(1) = 1 - 6 = -5$  et, finalement :

$$\boxed{f(1) = \frac{5}{6}}$$

b) On a :  $3y' - 6y = 1 \Leftrightarrow y' = 2y + \frac{1}{3}$ . Nous avons donc affaire à une équation différentielle de la forme :  $y' = ay + b$  avec  $a = 2$  et  $b = \frac{1}{3}$ .

Les solutions d'une telle équation s'écrivent :  $y = ke^{ax} - \frac{b}{a}$  où  $k$  est une constante réelle.

$$\text{Soit ici : } y = ke^{2x} - \frac{\frac{1}{3}}{2} = ke^{2x} - \frac{1}{6}.$$

En particulier :  $y(1) = ke^2 - \frac{1}{6}$ . D'après la question précédente, nous avons :  $f(1) = \frac{5}{6}$ .

Il vient donc :  $y(1) = ke^2 - \frac{1}{6} = \frac{5}{6}$ . D'où :  $ke^2 = 1$  et, finalement :  $k = \frac{1}{e^2} = e^{-2}$ .

La solution  $f$  est donc définie sur  $\mathbb{R}$  par :  $f(x) = e^{-2}e^{2x} - \frac{1}{6} = e^{2(x-1)} - \frac{1}{6}$ .

$$\boxed{\forall x \in \mathbb{R}, f(x) = e^{2(x-1)} - \frac{1}{6}}$$

**N°39 page 256**

On considère l'équation différentielle :  $2y' - 4y = 1$  (**E**) et la solution  $f$  vérifiant  $f''(1) = -2$ .

a) Soit  $y$  une solution de (E). On a donc :  $2y' - 4y = 1$

Les solutions d'une telle équation sont indéfiniment dérivables. On dérive alors chaque membre de l'égalité ci-dessus et on obtient :  $2y'' - 4y' = 0$ , ou :  $y'' - 2y' = 0$ .

Finalement :

$$\boxed{\text{Pour tout réel } x, \text{ on a : } y''(x) - 2y'(x) = 0.}$$

b) L'égalité précédente se réécrit :  $2y'(x) = y''(x)$ . En remplaçant alors dans l'équation (**E**), on obtient : pour tout  $x$  réel,  $y''(x) - 4y(x) = 1$ . Soit, finalement :

$$\boxed{\forall x \in \mathbb{R}, y''(x) = 4y(x) + 1}$$

c) Les égalités obtenues aux questions précédentes se récrivent :

$$\forall x \in \mathbb{R}, y(x) = \frac{1}{4}[y''(x) - 1] \text{ et } y'(x) = \frac{1}{2}y''(x)$$

En particulier avec  $x = 1$  et en tenant compte de  $f''(1) = -2$  :

$$f(1) = \frac{1}{4}[f''(1) - 1] = \frac{1}{4}(-2 - 1) = -\frac{3}{4} \text{ et } f'(1) = \frac{1}{2}f''(1) = \frac{1}{2} \times (-2) = -1$$

$$f(1) = -\frac{3}{4} \text{ et } f'(1) = -1$$

d) L'équation différentielle **(E)** se récrit :  $y' = 2y + \frac{1}{2}$ .

Elle est de la forme  $y' = ay + b$  avec  $a = 2$  et  $b = \frac{1}{2}$ .

Les solutions d'une telle équation s'écrivent :  $y = ke^{ax} - \frac{b}{a}$  où  $k$  est une constante réelle.

$$\text{Soit ici : } y = ke^{2x} - \frac{1}{4} = ke^{2x} - \frac{1}{4}.$$

En particulier :  $y(1) = ke^2 - \frac{1}{4}$ . D'après la question précédente, nous avons :  $f(1) = -\frac{3}{4}$ .

$$\text{Il vient donc : } y(1) = ke^2 - \frac{1}{4} = -\frac{3}{4}.$$

$$\text{D'où : } ke^2 = -\frac{1}{2} \text{ et, finalement : } k = -\frac{1}{2e^2} = -\frac{1}{2}e^{-2}.$$

La solution  $f$  est donc définie sur  $\mathbb{R}$  par :  $f(x) = -\frac{1}{2}e^{-2}e^{2x} - \frac{1}{4} = -\frac{1}{2}e^{2(x-1)} - \frac{1}{4}$ .

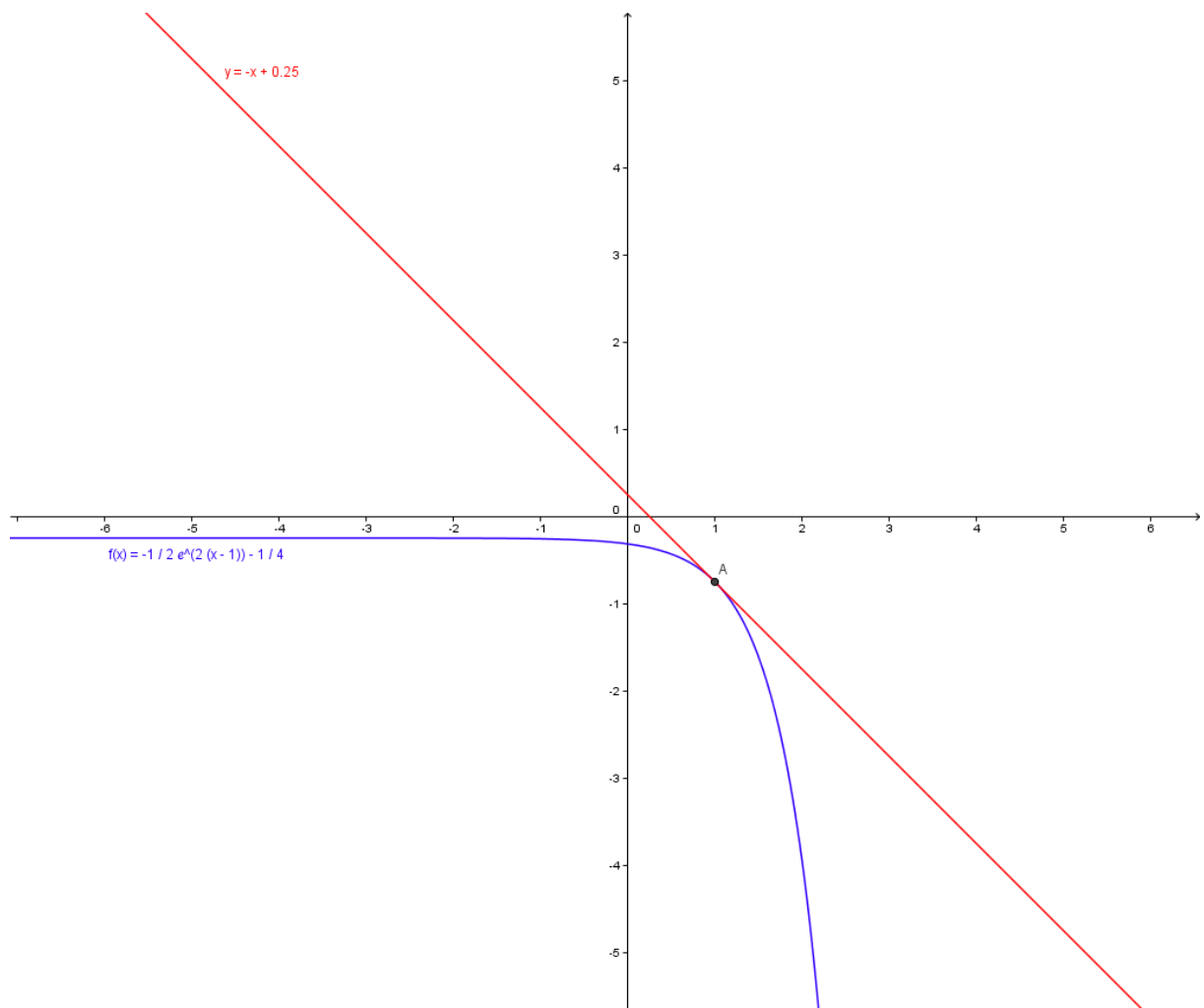
$$\forall x \in \mathbb{R}, f(x) = -\frac{1}{2}e^{2(x-1)} - \frac{1}{4}$$

e) La tangente à la courbe  $\mathcal{C}$  au point d'abscisse  $x = 1$  admet pour équation réduite :

$$y = f'(1) \times (x - 1) + f(1)$$

Soit, en tenant compte des résultats de la question c) :  $y = -1 \times (x - 1) - \frac{3}{4} = -x + \frac{1}{4}$ .

On obtient alors la figure ci-dessous.



**N°45 page 258**

En guise de préambule, notons que nous choisissons comme unité pour la variable « temps »  $t$  la minute.

Comme suggéré, nous notons  $y(t)$  la quantité de sel en kilogrammes présente dans le réservoir à l'instant  $t$ .

Initialement, le réservoir contient de l'eau pure (i.e. ne contenant pas de sel).

On a donc :  $y(0) = 0$ .

Contrairement à ce que suggère l'énoncé, notons  $dt$  une durée infinitésimale comprise entre les instants  $t$  et  $t + dt$ .

## Equations différentielles

### Corrections d'exercices

---

Puisque les débits entrant et sortant sont égaux (à  $2L \cdot \text{min}^{-1}$ ) :

- le volume  $dV_e$  entrant dans le réservoir vaut :  $dV_e = 2dt$  ;
- le volume  $dV_s$  sortant du réservoir vaut :  $dV_s = 2dt$  .

Bien évidemment, ces deux volumes ne contiennent pas la même quantité de sel !

La salinité de la solution aqueuse se déversant dans le réservoir est de  $0,3\text{kg} \cdot L^{-1}$  . La quantité de sel  $dy_e$  contenue dans le volume entrant  $dV_e$  vaut donc :  $dy_e = 0,3dV_e = 0,6dt$  .

A l'instant  $t$ , le mélange du réservoir étant supposé homogène, sa salinité vaut :  $\frac{y(t)}{10}$  .

La quantité de sel  $dy_s$  contenue dans le volume sortant  $dV_s$  vaut donc :

$$dy_s = \frac{y(t)}{10} dV_s = \frac{y(t)}{10} \times 2dt = \frac{y(t)}{5} dt$$

En définitive :

- A l'instant  $t$ , le réservoir contient une quantité de sel égale à  $y(t)$  ;
- Entre les instant  $t$  et  $t + dt$  :
  - La quantité de sel entrant dans le réservoir vaut :  $0,6dt$  ;
  - La quantité de sel sortant du réservoir vaut :  $\frac{y(t)}{5} dt$  .

Si on note  $dy$  la variation de la quantité de sel dans le réservoir entre les instants  $t$  et  $t + dt$  ,

$$\text{on a : } dy = 0,6dt - \frac{y(t)}{5} dt = \left(0,6 - \frac{y(t)}{5}\right) dt = (0,6 - 0,2y(t)) dt .$$

$$\text{Soit : } \boxed{\frac{dy}{dt} = -0,2y + 0,6}$$

On doit donc résoudre :  $\frac{dy}{dt} = -0,2y + 0,6$  (**E**), avec la condition initiale :  $y(0) = 0$  .

On a affaire à une équation différentielle de la forme :  $y' = ay + b$  avec  $a = -0,2$  et  $b = 0,6$  .  
Les solutions d'une telle équation s'écrivent :

$$y = Ce^{at} - \frac{b}{a} = Ce^{-0,2t} - \frac{0,6}{-0,2} = Ce^{-0,2t} + 3$$

Où  $C$  est une constante réelle.

Il vient alors :  $y(0) = 0 \Leftrightarrow Ce^{-0,2 \times 0} + 3 = 0 \Leftrightarrow C = -3$  .

**Equations différentielles**  
Corrections d'exercices

---

La solution de l'équation (E) s'écrit finalement :  $y = -3e^{-0,2t} + 3 = 3(1 - e^{-0,2t})$ .

$$y = y(t) = 3(1 - e^{-0,2t})$$

Remarque : dans cet exercice (comme dans bien d'autres !) une hypothèse très forte (excessive ?) est faite. Il s'agit de celle de l'homogénéité du mélange à tout instant dans le réservoir ! Dans les faits, il conviendrait de modéliser la diffusion de la solution salée dans le réservoir et ça, c'est une toute autre histoire 😊 !

**N°47 page 258**

a) L'équation différentielle se récrit, en divisant par  $m$  :  $v' = -\frac{k}{m}v + g$  (E).

Nous avons donc affaire à une équation différentielle de la forme :  $y' = ay + b$  avec

$a = -\frac{k}{m}$  et  $b = g$ . Les solutions d'une telle équation s'écrivent :

$$y = Ce^{at} - \frac{b}{a} = Ce^{-\frac{k}{m}t} - \frac{g}{-\frac{k}{m}} = Ce^{-\frac{k}{m}t} + \frac{mg}{k}$$

où  $C$  est une constante réelle.

La variable  $t$  mesurant le temps de chute et le corps étant lâché (i.e. sa vitesse initiale est nulle), on a comme condition initiale :  $y(0) = 0$ .

Il vient alors :  $y(0) = 0 \Leftrightarrow Ce^{-\frac{k}{m} \times 0} + \frac{mg}{k} = 0 \Leftrightarrow C + \frac{mg}{k} = 0 \Leftrightarrow C = -\frac{mg}{k}$ .

La solution de l'équation (E) s'écrit finalement :  $y = -\frac{mg}{k}e^{-\frac{k}{m}t} + \frac{mg}{k} = \frac{mg}{k}\left(1 - e^{-\frac{k}{m}t}\right)$ .

$$y = y(t) = \frac{mg}{k}\left(1 - e^{-\frac{k}{m}t}\right)$$

Comme  $k$  est un réel strictement positif, on a :  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \left(-\frac{k}{m}t\right) = -\infty$ .

D'où :  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \left(e^{-\frac{k}{m}t}\right) = 0$  et, finalement :  $\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = \lim_{t \rightarrow +\infty} \left[\frac{mg}{k}\left(1 - e^{-\frac{k}{m}t}\right)\right] = \frac{mg}{k}$ .

**Equations différentielles**  
Corrections d'exercices

---

La quantité  $\frac{mg}{k}$  s'interprète alors comme la vitesse limite atteinte par le corps de masse  $m$  dans le cadre de ce modèle.

b) Une vitesse initiale  $v_0$  est imprimée au corps à l'instant  $t = 0$ . On a donc cette fois :

$$y(0) = v_0 \Leftrightarrow Ce^{-\frac{k}{m} \times 0} + \frac{mg}{k} = v_0 \Leftrightarrow C + \frac{mg}{k} = v_0 \Leftrightarrow C = v_0 - \frac{mg}{k}$$

La solution de l'équation (E) s'écrit alors :

$$y = \left( v_0 - \frac{mg}{k} \right) e^{-\frac{k}{m}t} + \frac{mg}{k} = \frac{mg}{k} \left( 1 - e^{-\frac{k}{m}t} \right) + v_0 e^{-\frac{k}{m}t}.$$

$$y = y(t) = \frac{mg}{k} \left( 1 - e^{-\frac{k}{m}t} \right) + v_0 e^{-\frac{k}{m}t}$$

c) Cette question est assez délicate puisque l'on s'intéresse à l'expression ci-dessus lorsque le paramètre  $k$  tend vers 0 (sous-entendu les autres paramètres et la variable étant supposés fixés).

La quantité  $-\frac{k}{m}t$  tend vers 0 lorsque  $k$  tend vers 0. Effectuons alors le changement de variable :  $-\frac{k}{m}t = h$ . Il vient :

$$\frac{mg}{k} \left( 1 - e^{-\frac{k}{m}t} \right) + v_0 e^{-\frac{k}{m}t} = -gt \times \frac{1 - e^{-\frac{k}{m}t}}{-\frac{k}{m}t} + v_0 e^{-\frac{k}{m}t} = gt \times \frac{e^h - 1}{h} + v_0 e^h$$

On a alors :  $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{e^h - 1}{h} = e^0 = 1$  (nombre dérivé de l'exponentielle en 0) et  $\lim_{h \rightarrow 0} e^h = e^0 = 1$ .

D'où :

$$\lim_{k \rightarrow 0} \left\{ \frac{mg}{k} \left( 1 - e^{-\frac{k}{m}t} \right) + v_0 e^{-\frac{k}{m}t} \right\} = \lim_{h \rightarrow 0} \left\{ gt \times \frac{e^h - 1}{h} + v_0 e^h \right\} = gt + v_0$$

$$\lim_{k \rightarrow 0} \left\{ \frac{mg}{k} \left( 1 - e^{-\frac{k}{m}t} \right) + v_0 e^{-\frac{k}{m}t} \right\} = gt + v_0$$

On a ainsi retrouvé la loi de la chute libre d'un corps en l'absence de frottement (la vitesse est une fonction affine du temps).

**N°48 page 258**

Notons  $x_0$  l'abscisse du point  $m$ . On a alors :  $M(x_0; f(x_0))$ .

L'équation réduite de la tangente à  $\mathcal{C}$  en  $M$  s'écrit alors :  $y = f'(x_0) \times (x - x_0) + f(x_0)$ .

Le point  $T$  est le point de la tangente dont l'ordonnée est nulle.

On résout donc l'équation :

$$0 = f'(x_0) \times (x - x_0) + f(x_0)$$

Par hypothèse, on a :  $f'(x_0) \neq 0$ . Il vient donc :

$$0 = f'(x_0) \times (x - x_0) + f(x_0) \Leftrightarrow x - x_0 = -\frac{f(x_0)}{f'(x_0)} \Leftrightarrow x = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}$$

On en déduit :  $T\left(x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}; 0\right)$ .

On peut alors fournir les coordonnées du vecteur  $\overrightarrow{mT}$  :

$$\overrightarrow{mT}\left(-\frac{f(x_0)}{f'(x_0)}; 0\right)$$

On cherche alors  $f$  vérifiant les conditions données ( $f$  dérivable sur  $\mathbb{R}$  de dérivée ne s'annulant jamais) et telles que :  $\forall x_0 \in \mathbb{R}, \overrightarrow{mT} = a\vec{i}$ .

Pour alléger les notations, nous remplaçons l'écriture «  $x_0$  » par «  $x$  » :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \overrightarrow{mT} = a\vec{i} \Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R}, -\frac{f(x)}{f'(x)} = a \Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R}, f'(x) = -\frac{1}{a} f(x)$$

La fonction  $f$  est ainsi solution de l'équation différentielle :  $y' = -\frac{1}{a} y$ . Elle est donc de la forme :

$$f(x) = Ce^{-\frac{1}{a}x} \text{ où } C \text{ est une constante réelle}$$

**N°49 page 258**

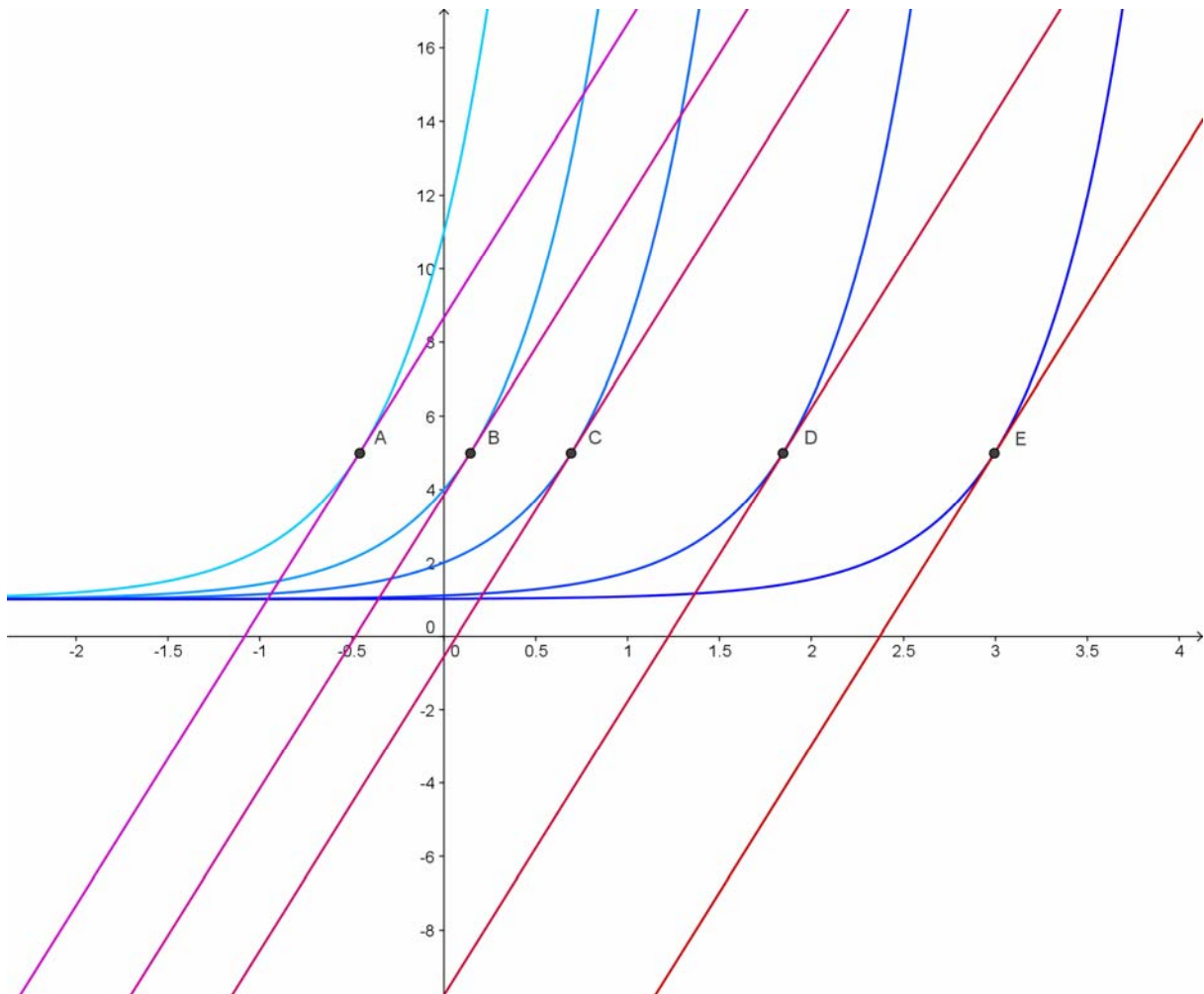
Soit  $\beta$  un réel donné et soit  $M_k$  le point d'ordonnée  $\beta$  de la courbe  $\mathcal{C}_k$ . Notons alors  $x_k$  son abscisse. On a donc :  $M_k(x_k; \beta)$ .

En un tel point, le coefficient directeur de la tangente est la valeur prise par la dérivée de la fonction  $y_k$ , c'est-à-dire :  $y_k'$ . Or,  $y_k$  étant solution de l'équation :  $y' = ay + b$ , on a :

$$y_k'(x_k) = ay_k(x_k) + b = a\beta + b$$

On constate que ce coefficient directeur ne dépend pas de  $k$  : les tangentes considérées ont toutes le même coefficient directeur ; elles sont donc parallèles.

A titre de complément, nous fournissons ci-dessous les courbes représentatives de fonctions de la forme :  $x \mapsto Ce^{2x} + 1$  et les tangentes correspondantes aux points d'ordonnée égale à 5.



**N°50 page 258**

Nous pouvons reprendre dans cet exercice les notations de l'exercice 48.

Dans ces conditions, on s'intéresse au point  $M(x_0; f(x_0))$  et au segment [MT] et on souhaite que son milieu soit situé sur l'axe des ordonnées, c'est-à-dire soit d'abscisse nulle.

Précisons d'abord que le point T existe si, et seulement si, on a :  $f'(x_0) \neq 0$ .

Dans ces conditions, on a vu à l'exercice 48 que l'on avait :  $M(x_0; f(x_0))$  et

$$T\left(x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}; 0\right).$$

Si on note  $I(x_1, y_1)$  le milieu du segment [MT], on a immédiatement :

$$x_1 = \frac{1}{2}\left(x_0 + x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}\right) = x_0 - \frac{f(x_0)}{2f'(x_0)}$$

Il vient alors :

$$x_1 = 0 \Leftrightarrow x_0 - \frac{f(x_0)}{2f'(x_0)} = 0 \Leftrightarrow 2f'(x_0) \times x_0 - f(x_0) = 0$$

On peut donc s'intéresser à l'équation différentielle :  $2xy' - y = 0$ .

Cette équation n'a pas la forme classique des équations étudiées dans ce chapitre ...

On constate immédiatement que la seule fonction constante solution est la fonction nulle. Cependant, cette fonction est à exclure puisque sa dérivée est nulle (le point T n'est alors pas défini).

Le signe « - » fait penser au numérateur de la dérivée d'un rapport (penser à  $\frac{y}{x}$ ) mais alors le facteur « 2 » nous « gêne ». Celui-ci peut nous faire penser à la dérivée d'un carré. Nous sommes renforcés dans cette idée en écrivant, pour  $y \neq 0$  :

$$2xy' - y = 0 \Leftrightarrow 2xy'y - y^2 = 0$$

Il vient alors :

$$2xy' - y = 0 \Leftrightarrow 2xy'y - y^2 = 0 \Leftrightarrow x(y^2)' - y^2 = 0$$

## Equations différentielles

### Corrections d'exercices

---

On reconnaît dans la différence  $x(y^2)' - y^2$  le numérateur de la dérivée de  $\frac{y^2}{x}$ .

Pour  $x$  non nul (on cherche donc des solutions définies sur  $\mathbb{R}_+^*$  ou sur  $\mathbb{R}_-^*$ ), on a alors :

$$x(y^2)' - y^2 = 0 \Leftrightarrow \left(\frac{y^2}{x}\right)' = 0 \Leftrightarrow y^2 = kx$$

En choisissant la constante  $k$  non nulle (rappelons que  $y$  est non nul) et du signe de  $x$  ( $x$  gardant un signe constant sur l'un ou l'autre des deux intervalles où l'on travaille), il vient :

$$y = \pm\sqrt{kx} = \pm\sqrt{|kx|} = \pm\sqrt{|k|}\sqrt{|x|} = C\sqrt{|x|}$$

Lorsque  $k$  est choisie dans  $\mathbb{R}^*$ ,  $\pm\sqrt{|k|}$  prend n'importe quelle valeur réelle non nulle.

Une fonction de la forme  $x \mapsto C\sqrt{|x|}$  n'est pas dérivable en 0 : les solutions de l'équation différentielle  $2xy' - y = 0$  sont donc les fonctions définies sur  $\mathbb{R}_+^*$  ou sur  $\mathbb{R}_-^*$  et de la forme :

$$x \mapsto C\sqrt{|x|}$$

où  $C$  est une constante réelle non nulle.

A titre de complément, nous avons fourni ci-après les courbes représentatives des fonctions suivantes :

- $x \mapsto 4\sqrt{x}$  sur  $\mathbb{R}_+^*$  ;
- $x \mapsto -\sqrt{x}$  sur  $\mathbb{R}_+^*$  ;
- $x \mapsto -3\sqrt{|x|}$  sur  $\mathbb{R}_-^*$  ;
- $x \mapsto \frac{1}{2}\sqrt{|x|}$  sur  $\mathbb{R}_-^*$ .

Pour chacune d'elle, nous avons considéré :

- un point quelconque (le point « M ») : A, D, G et J respectivement ;
- Le point « T » correspondant : B, E, H et K ;
- Le milieu du segment [MT] : C, F, I et L. Ces quatre points sont bien situés sur l'axe des ordonnées.

# Equations différentielles

## Corrections d'exercices

